



MiR100



Il MiR100 è un robot mobile sicuro ed economico che automatizza rapidamente i trasporti e la logistica all'interno dell'azienda. Ottimizza i flussi di lavoro liberando risorse tra il personale, contribuendo così ad aumentare la produttività e a ridurre i costi.

Uso previsto

Robot Mobile Autonomo (AMR)

Per piccole attività di trasporto nel settore manifatturiero, logistico e dell'assistenza sanitaria

Dimensioni

Lunghezza	890 mm
Larghezza	580 mm
Altezza	352 mm
Altezza dal pavimento	50 mm

Peso (senza carico) 70 kg

Colore

RAL 9010 Bianco puro

Carico utile

Carico utile del robot 100 kg (pendenza massima del 5%)

Capacità di traino 300 kg (consultare le specifiche del MiRHook 100)

Velocità e prestazioni

Autonomia 10 ore o 20 km

Velocità massima Avanti: 1,5 m/s (5,4 km/h) / Indietro: 0,3 m/s (1 km/h)

Raggio di sterzo 1300 mm (rispetto al centro del robot)

Precisione del posizionamento +/- 50 mm dalla posizione, +/- 10 mm dal segno di arresto

Dislivello superabile e tolleranza sull'anteriore 20 mm

Larghezza minima: corridoio 1 m (footprint/impronta normale)

Diametro di rotazione attorno a un ostacolo/muro Senza carico: 1.3 m, massimo carico: 1.3 m (footprint/impronta normale). Senza carico: 1.2 m, massimo carico: 1.1 m (footprint/impronta minimizzata)

Vita di progettazione del prodotto Cinque anni

Distanza minima tra i caricatori 100 mm

Alimentazione

Batteria Li-NMC, 24 V, 40 Ah

Tempo di ricarica Con cavo: fino a 4.5 ore (0-80%: 3 ore) / Con stazione di ricarica: fino a 3 ore (0-80%: 2 ore)

Caricabatterie esterno Ingresso: 100-230 V ac, 50-60 Hz / Uscita: 24 V, max 15 A

Opzioni di ricarica MiRCharge 24V, cavo di ricarica

Caratteristiche ambientali

Temperatura ambientale Da +5 °C a +40 °C (umidità 10-95% senza condensa)

Grado di protezione IP 20

Certificazioni Certificato CE, Certificato per utilizzo in camera bianca

Livello di rumore	60-64 dBA (in funzione della superficie)
Ambiente	Solo per uso interno

Comunicazione

WiFi	Wireless dual band AC/G/N/B
I/O	USB ed Ethernet

Sensori

Sistema di sicurezza SICK (2 pz.)	Scanner laser di sicurezza SICK S300 (fronte e retro) per protezione visiva a 360° intorno al robot
Telecamere 3D (2 pz.)	Intel RealSense™ per rilevamento di oggetti sul percorso, a 50-1800 mm di altezza dal suolo
Sensori a ultrasuoni	4 pzi.

Modulo superiore

Altezza max dal suolo alla sommità	1800 mm
Baricentro	Inferiore a 900 mm dal suolo

Conformità e approvazioni

Norme di sicurezza	CE, EN1525, ANSI B56.5, ISO13849-1
EMC	EN61000-6-2 & EN61000-6-4
